Рубрика 2. НАУЧНЫЕ И ПРАКТИЧЕСКИЕ РАЗРАБОТКИ Направление – Электротехнология и электрофизика

https://doi.org/10.17816/transsyst628299

231

© А.В. Саушев, И.В. Белоусов, Е.В. Бова, А.Ю. Румянцев

Государственный университет морского и речного флота имени адмирала С.О. Макарова (Санкт-Петербург, Россия)

НЕПОЛНОФАЗНЫЕ АЛГОРИТМЫ ШИРОТНО-ИМПУЛЬСНОЙ МОДУЛЯЦИИ ТРЕХФАЗНЫХ НАПРЯЖЕНИЙ В СИСТЕМАХ ЧАСТОТНОГО УПРАВЛЕНИЯ ЭЛЕКТРОПРИВОДАМИ

Цель. Анализ неполнофазных алгоритмов широтно-импульсной модуляции трехфазных напряжений при частотном управлении электроприводами по критерию числа коммутаций ключей преобразователя частоты.

Материалы и методы. Для исследования процессов широтно-импульсной модуляции при частотном управлении электроприводами использованы методы теории электрических цепей. Предложенные алгоритмы иллюстрируются рисунками и могут быть реализованы в программной среде матричной лаборатории.

Результаты. Рассмотрен процесс широтно-импульсной модуляции в системах частотного управления электроприводами. Установлено, что для минимизации числа коммутаций ключей преобразователя частоты целесообразно применение неполнофазных алгоритмов широтно-импульсной модуляции. Проанализированы возможные функции предмодуляции, включая алгоритмы широтно-импульсной модуляции с равномерным и неравномерным распределением потерь энергии в ключах. Получены аналитические модели функций предмодуляции для алгоритмов широтно-импульсной модуляции для алгоритмов преобразователя, а также с чередованием включения их верхних и нижних ключей.

Заключение. Результаты могут быть использованы при разработке алгоритмов управления преобразователями частоты в системах асинхронного электропривода.

Ключевые слова: широтно-тимпульсная модуляция; неполнофазные алгоритмы; преобразователь частоты; электропривод.

Как цитировать:

Саушев А.В., Белоусов И.В., Бова Е.В., Румянцев А.Ю. Неполнофазные алгоритмы широтно-импульсной модуляции трехфазных напряжений в системах частотного управления электроприводами // Инновационные транспортные системы и технологии. 2024. Т. 10. № 2. С. 231–246. doi: 10.17816/transsyst628299

Section 2. SCIENTIFIC AND PRACTICAL RESEARCH Subject – Electrotechnology and Electrophysics

© A.V. Saushev, I.V. Belousov, E.V. Bova, A.Yu. Rumyantsev

Admiral Makarov State University of Maritime and Inland Shipping (St. Petersburg, Russia)

INCOMPLETE-PHASE ALGORITHMS FOR PULSE-WIDTH MODULATION OF THREE-PHASE VOLTAGES IN FREQUENCY CONTROL SYSTEMS OF ELECTRIC DRIVES

Aim. This study aims to analyze incomplete-phase algorithms for pulse-width modulation of three-phase voltages in the frequency control of electric drives, focusing on the criterion of minimizing the number of switching keys in the frequency converter.

Materials and methods. To study processes pulse-width modulation processes the in frequency control of electric drives, methods of the theory of electric circuits were used. The proposed algorithms are illustrated in figures and can be implemented in MATLAB software environment.

Results. The study examines the pulse-width modulation process in frequency control systems for electric drives. It was established that using incomplete-phase pulse-width modulation algorithms is advisable to minimize the number of switching keys in the frequency converter. Various premodulation functions were analyzed, including pulse-width modulation algorithms with uniform and uneven energy loss distribution across the keys. Analytical models of premodulation functions for pulse-width modulation algorithms were developed, incorporating the use of lower keys in the converter half-bridges and alternating inclusion of their upper and lower keys.

Conclusion. The results can be applied to the development of algorithms for controlling frequency converters in asynchronous electric drive systems.

Keywords: pulse width modulation; incomplete phase algorithms; frequency converter; electric drive.

To cite this article:

232

Saushev AV, Belousov IV, Bova EV, Rumyantsev AYu. Incomplete-phase algorithms of pulse-width modulation of three-phase voltages in frequency control systems of electric drives. *Modern Transportation Systems and Technologies*. 2024;10(2):231–246. doi: 10.17816/transsyst628299

введение

Системы широтно-импульсной модуляции (ШИМ) находят широкое применение в различных областях техники и, в частности, при управлении электродвигателями в составе автоматизированного электропривода. На транспорте, в настоящее время, основное применение находит асинхронный электропривод, для управления которым наиболее широко используются системы частотного и векторного управления. Важнейшей задачей ШИМ напряжения, формируемого электронно-ключевым преобразователем в системе преобразователь – электродвигатель, является снижение пульсаций тока на периоде модуляции [1–5]. При этом под ШИМ понимается процесс аппроксимации импульсами синусоидального напряжения, которое необходимо для управления электродвигателями.

Мера расхождения между желаемым напряжением и его импульсной аппроксимацией является важнейшей характеристикой качества модуляции. Чем меньше это расхождение, тем выше качество модуляции. Показатели качества ШИМ существенно зависят от частоты следования импульсов. При этом, с одной стороны, увеличение частоты модуляции позволяет более точно формировать напряжение на выходе преобразователя частоты, приблизив его к синусоидальной функции, а, с другой стороны, ведет к возрастанию динамических потерь в электронных ключах этого преобразователя, который является важнейшим силовым элементом электропривода. Таким образом, повышение качества модуляции лишь за счет повышения частоты модуляции не дает желаемого эффекта и приводит к дополнительным потерям. Вместе с тем известно, что повышение качества модуляции напряжения на нагрузке объективно ведет к снижению потерь мощности и уменьшению виброшумовых характеристик электроприводов. Отсюда следует важность решения задач, направленных на повышение качества модуляции в системе электропривода.

В настоящее время известно достаточно большое количество методов, реализующих ШИМ, для сравнения которых используются различные критерии – качества модулированного напряжения [6, 7] и тока [8, 9], коэффициент гармоник [6, 10], потери мощности в электродвигателе [11].

В работе [12] установлено, что основным критерием, определяющим качество модуляции, по которому следует сравнивать алгоритмы ШИМ, является дисперсия тока в нагрузке. Можно показать, что при фиксированной частоте модуляции неполнофазные алгоритмы ШИМ (Н-ШИМ) будут уступать по критерию дисперсии тока в нагрузке оптимальным полнофазным алгоритмам ШИМ (П-ШИМ) [12]. Важнейшим показателем качества ШИМ является также число коммутаций ключей преобразователя частоты. Это обусловлено тем, что уменьшение числа коммутаций ключей на периоде модулирующей функции ведет к снижению динамических потерь энергии в электронных ключах. Если положить, что потери энергии в трехфазном электронноключевом мосте ограничены способностью рассеивания их без нарушения работоспособности моста, то при заданных динамических потерях энергии можно поднять частоту модуляции и поднять ее качество. Это особенно актуально для мощных преобразователей частоты.

В работах [3–16] показано, что для минимизации числа коммутаций ключей преобразователя частоты целесообразно применение неполнофазных алгоритмов ШИМ. На основе алгоритмов с минимальным числом коммутаций ключей преобразователя актуальны также алгоритмы ШИМ с равномерным распределением потерь энергии в ключах. Очевидно, что при наличии датчиков температуры ключей у мощных электронных преобразователей энергии можно синтезировать алгоритмы, которые будут автоматически следить за равномерным распределением потерь энергии в ключах. Работы в этом направлении уже ведутся [17]. Рассмотрим возможные алгоритмы неполнофазной трехфазной ШИМ.

АЛГОРИТМЫ НЕПОЛНОФАЗНОЙ ТРЕХФАЗНОЙ ШИМ

Как известно, широтно-импульсная модуляция трехфазного напряжения реализуется на трех электронно-ключевых полумостах преобразователя частоты (см. Рис. 1).

Полумосты трехфазного электронно-ключевого моста далее обозначаются *А*, *В*, *С*. Управление полумостами осуществляется так,



Рис. 1. Иллюстрация широтно-импульсной модуляции напряжения **Fig. 1.** Illustration of pulse-width voltage modulation

что включен либо верхний, либо нижний ключ. Следовательно, для описания управления полумостами X = A, B, C достаточно задать, коммутационные импульсные функции верхних ключей [12].

Пусть заданы модулирующие функции фазных напряжений $g_A = u_A/U_d$; $g_B = u_B/U_d$; $g_C = u_C/U_d$, где u_A , u_B , u_C – фазные напряжения на нагрузке; U_d – напряжение источника питания. Будем полагать, что они удовлетворяют следующему соотношению

$$g_A + g_B + g_C = 0 \tag{1}$$

Модулирующие функции линейных напряжений $g_{AB} = u_{AB}/U_d$; $g_{BC} = u_{BC}/U_d$; $g_{CA} = u_{CA}/U_d$ связаны с модулирующими функциями фазных напряжений и модулирующими функциями потенциалов полумостов соотношениями, которые следуют из второго закона Кирхгофа для трехфазного моста (см. Рис. 1):

$$g_{AB} = g_A - g_B = \gamma_A - \gamma_B$$

$$g_{BC} = g_B - g_C = \gamma_B - \gamma_C$$

$$g_{CA} = g_C - g_A = \gamma_C - \gamma_A$$
(2)

где γ_X – скважность импульса в полумосте X = A, B, C.

Решение уравнений (2) относительно модулирующих функций потенциалов полумостов X = A, B, C можно записать в следующем виде:

$$\gamma_X = g_X + \gamma_0 = 1/2 + g_X - g_0, \tag{3}$$

где γ_0 — нулевая потенциальная функция, являющаяся свободной переменной; $g_0 = 1/2 - \gamma_0$ — переменная, называемая функцией предмодуляции.

Нулевая потенциальная функция линейно связана с модулирующими функциями ключей следующим выражением

$$\gamma_0 = \frac{\gamma_A + \gamma_C + \gamma_C}{3}.$$
 (4)

Многообразие алгоритмов модуляции определяется выбором функции предмодуляции. Заметим, что модулирующие функции ключей полумостов X = A, B, C имеют линейную связь. Следовательно, одна из трех модулирующих функций ключей может быть выбрана произвольно. В настоящей статье связи модулирующих функции полумостов выберем так, чтобы минимизировать число коммутаций ключей.

Для формального описания алгоритма будем полагать, что заданы модулирующие функции фазных напряжений g_A , g_B , g_C . Упорядочим эти функции в порядке убывания. Возможны шесть комбинаций неравенств:

$$g_{A} > g_{B} > g_{C}; g_{B} > g_{A} > g_{C}; g_{B} > g_{C} > g_{A}; g_{C} > g_{B} > g_{A}; g_{C} > g_{A} > g_{B}; g_{A} > g_{C} > g_{B}.$$
(5)

Неравенства (5) разобьем на три группы:

группа 1: $g_A > g_B > g_C$; $g_A > g_C > g_B$; группа 2: $g_B > g_A > g_C$; $g_B > g_C > g_A$; группа 3: $g_C > g_B > g_A$; $g_C > g_A > g_C$.

Положим, что имеет место первая группа неравенств, в которой наибольшая модулирующая функция напряжения g_A . Есствэто так, то будем полагать, что коммутационная функция полумоста $\chi_A=1$ (включен верхний ключ полумоста A). Тогда модулирующая функция полумоста A, на основании выражения (3) будет иметь вид:

$$\gamma_A = 1/2 + g_A - g_0 = 1$$

Из данного выражения следует, что функция предмодуляции

$$g_0 = g_A - 1/2$$
.

Полученная функция предмодуляции определяет модулирующие функции других двух полумостов:

$$\gamma_B = 1 + g_B - g_A = 1 - g_{AB}; \ \gamma_C = 1 + g_C - g_A = 1 - g_{AC}.$$

Очевидно, что при выполнении первой группы неравенств, модулирующие функции линейных напряжений $g_{AB}=g_A-g_C$; $g_{AC}=g_A-g_C$ будут удовлетворять неравенствам $0 \le g_{AB}$, $g_{AC} \le 1$.

Таким образом, на одной третьей периода можно без коммутаций ключей полумоста *A* обеспечить модуляцию линейных и фазных напряжений. Аналогично, если выполняются равенства второй и третьей группы, то будут включены верхние ключи полумостов *B* и *C*.

В общем виде функция предмодуляции для всех трех интервалов времени на периоде модулирующих функций фазных напряжений запишется в следующем виде:

$$g_0^H = \max\{g_A, g_B, g_C\} - 1/2.$$
 (6)

Тогда модулирующие функции ключей (3) полумостов X = A, B, C будут определяться выражением

$$\gamma_X = 1 + g_X - g_0^H.$$

Графики модулирующих функций потенциалов полумоста γ_A и нулевой потенциальной функции $\gamma_0^H = 1/2 - g_0^H$ с функцией предмодуляции g_0^H приведены на Рис. 2 а. Число коммутаций ключей полумостов за период модулирующих функций фазных и линейных напряжений $N = 2 \times f^* + 3$, где f^* – относительная частота модуляции.

АЛГОРИТМ ШИМ С ВКЛЮЧЕНИЕМ НИЖНИХ КЛЮЧЕЙ ПОЛУМОСТОВ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯ

Неравенства (5) разобьем на следующие три группы:

группа 1: $g_C > g_B > g_A$; $g_B > g_C > g_A$;

- группа 2: $g_A > g_C > g_B$; $g_C > g_A > g_B$;
- группа 3: $g_A > g_B > g_C$; $g_B > g_A > g_C$.

Положим, что имеет место первая группа неравенств. Можно принять, что модулирующая функция полумоста *A* (3):

$$\gamma_A = 1/2 + g_A - g_0 = 0$$
.

Значению $\gamma_A = 0$ соответствует значение коммутационной функции полумоста $\chi_A = 0$ (включен нижний ключ полумоста *A*). Тогда функция предмодуляции будет иметь вид: $g_0 = g_A + 1/2$.



Рис. 2. Графики модулирующих функций потенциалов полумоста γ_A и нулевой потенциальной функции γ_0 с функцией предмодуляции: a) g_0^H ; b) g_0^L

Fig. 2. Graphs of the modulating functions of the half-bridge potentials γ_A and the zero potential function γ_0 with the premodulation function: a) $g_0^{\ H}$; b) $g_0^{\ L}$

Данное равенство определяет остальные модулирующие функции других двух полумостов: $\gamma_B = g_B - g_A = g_{BA}$; $\gamma_C = g_C - g_A = g_{CA}$.

Очевидно, что при выполнении первой группы неравенств, модулирующие функции линейных напряжений $g_{BA}=g_B-g_A$; $g_{CA}=g_C-g_A$ будут удовлетворять неравенствам $0 \le g_{BA}$, $g_{CA} \le 1$. Таким образом, на одной третьей периода можно без коммутаций ключей полумоста A обеспечить модуляцию линейных и фазных напряжений. Аналогично, если выполняются равенства второй и третьей группы, то будут включены верхние ключи полумостов B и C.

В общем виде функция предмодуляции для всех трех интервалов времени на периоде модулирующих функций фазных напряжений запишется в следующем виде:

$$g_0^L = \min\{g_A, g_B, g_C\} + \frac{1}{2}.$$
 (7)

Тогда модулирующие функции ключей (3) полумостов X = A, B, C будут определяться выражением: $\gamma_X = g_X - g_0^L$.

Графики модулирующих функций потенциалов полумоста γ_A и нулевой потенциальной функции $\gamma_0^H = 1/2 - g_0^H$ с функцией предмодуляции g_0^H приведены на Рис. 2 b. Число коммутаций ключей полумостов за период модулирующих функций фазных и линейных напряжений можно вычислить по формуле

$$N=2\times f^*+3,$$

где f^* – относительная частота модуляции.

АЛГОРИТМ ШИМ С ЧЕРЕДОВАНИЕМ ВКЛЮЧЕНИЯ ВЕРХНИХ И НИЖНИХ КЛЮЧЕЙ ПОЛУМОСТОВ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯ

Если применять один из рассмотренных выше алгоритмов, то верхние или, соответственно, нижние ключи будут иметь большие статические потери мощности. Для равномерного нагрева ключей целесообразно чередовать алгоритмы с включением нижних и верхних ключей.

Для формального описания алгоритма будем полагать, что заданы модулирующие функции фазных напряжений $g_A(\tau), g_B(\tau), g_C(\tau)$. С помощью данных функций синтезируем булеву переменную x_0 , определяющую чередование включенного состояния верхних и нижних ключей мостовой схемы (см. Рис. 1).

В результате получим следующее выражение:

239

$$x_0(\beta) = 1(-g_A(\tau - \beta) \cdot g_B(\tau - \beta) \cdot g_C(\tau - \beta)), \qquad (8)$$

где τ – относительное врмя; β – параметр сдвига булевой функци; f^* – относительная частота модуляции.

Булева переменная $x_0(\beta)$ будет периодической функцией времени, частота которой в три раза выше частоты модулирующих функций напряжения. Вариация параметра сдвига в интервале $\beta \in [-f^*/12, f^*/12]$, исчерпывает все возможные варианты трехфазной модуляции с минимальным числом коммутаций ключей. График булевой переменной x_0 , определяющей чередование включенного состояния верхних и нижних ключей приведен на Рис. 3.

Используя функцию x₀(β), запишем функцию предмодуляции

$$g_{0}(\beta) = \begin{pmatrix} 1/2 - x_{0}(\beta) + x_{0}(\beta) \cdot \max\{g_{A}, g_{B}, g_{C}\} + \\ + (1 - x_{0}(\beta)) \cdot \min\{g_{A}, g_{B}, g_{C}\} \end{pmatrix}.$$
 (9)

Модулирующие функции ключей запишутся в виде

$$\gamma_X = 1/2 + g_X - g_0(\beta) \,. \tag{10}$$

Выбор β функции предмодуляции $g_0(\beta)$ определяет алгоритм модуляции и его качество. Графики модулирующих функций ключей полумостов и их функция предмодуляции $g_0(0)$, обеспечивающая минимальное число коммутаций ключей при синусоидальных





Fig. 3. Graph of the Boolean variable $x_0(\beta)$, which determines the alternation of the enabled state of the upper and lower keys

модулирующих функциях фазных напряжений, приведены на Рис. 4. На Рис. 4 b пунктиром показана оптимальная функция предмодуляции g_0^0 по рассматриваемому критерию.

Графики модулирующих функций ключей полумостов и их функция предмодуляции $g_0(\beta)=g_0(f^*/12)$, обеспечивающая минимальное число коммутаций ключей при синусоидальных модулирующих функциях фазных напряжений приведены на Рис. 5. На Рис. 5 b пунктиром показана оптимальная по критерию минимума дисперсии токов функция предмодуляции g_0 , определенная выражением [12]

$$g_0 = g_0^{O} = \frac{3}{2} \cdot \frac{g_A \cdot g_B \cdot g_C}{g_A^2 + g_B^2 + g_C^2}.$$
 (11)





Fig. 4. Graphs: a) the modulating functions of the half-bridge keys and b) their premodulation function $g_0(0)$, which provides the minimum number of key switches



Рис. 5. Графики: а) модулирующей функции ключей полумоста A и b) функции предмодуляции $g_0(f^*/12)$, обеспечивающая минимальное число коммутаций ключей

Fig. 5. Graphs: a) the modulating function of the half-bridge keys A and b) the premodulation function $g_0(f^*/12)$, which provides the minimum number of key switches

Логично предположить, что наиболее предпочтительной по критерию дисперсии тока функцией предмодуляции будет такая функция, которая имеет минимальные отклонения от оптимальной функции предмодуляции, определенной выражением (11). В качестве меры отличия функций предмодуляции g_0^0 и $g_0(\beta)$ при $\beta = f^*/12$ может быть использован интегральный квадратичный функционал на периоде функции предмодуляции:

$$G(\beta) = \sqrt{\frac{6}{f^*} \int_0^{f^*/6} (1 - g_0(\beta) / g_0^{O})^2 \cdot d\tau}.$$

График зависимости $G(\beta)$ при синусоидальных модулирующих функциях фазных напряжения приведен на Рис. 6. Из представленных графиков следует, что наибольшее и наименьшее среднеквадратичное отклонение функции предмодуляции $g_0(\beta)$ от оптимальной функции предмодуляции g_0^0 достигается при $g_0^{HL0} = g_0(0)$ и $g_0^{HL1} = g_0(f^*/12)$. Следовательно, наименьшую дисперсию тока неполнофазная ШИМ будет обеспечивать при использовании функции предмодуляции g_0^{HL1} при $\beta = f^*/12$. При уменьшении коэффициента амплитуды модуляции *а* величина $G(\beta)$ возрастает.

Число коммутаций ключей полумостов за период модулирующих функций фазных и линейных напряжений $N=2 \times f^* +$, где f^* – относительная частота модуляции. Заметим, что чередование включения верхних и нижних ключей полумостов приводит к некоторому повышению числа коммутаций ключей.





Fig. 6. Graph of the dependence of $G(\beta)$ for sinusoidal modulating functions of phase voltages

Коммутационные функции ключей полумостов X = A, B, C, позволяющие реализовать алгоритм H-ШИМ с равномерным распределением потерь энергии на электронных ключах, запишутся в следующем виде:

$$\chi_X = 1 \left(\phi - \frac{1 - \gamma_X}{2} + \Delta \alpha_X \right) \cdot 1 \left(\frac{1 + \gamma_X}{2} + \Delta \alpha_X - \phi \right),$$

где γ_X – модулирующая потенциальная функция полумоста, определенная выражением(10); $\Delta \alpha_X$ – коэффициент смещения импульса относительно середины интервала ШИМ [12] $\varphi = \varphi(\tau)$ – пилообразная функция времени.

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Реализация рассмотренного алгоритма H-ШИМ на практике приведет к увеличению дисперсии тока, которая является основным критерием качества модуляции. Однако, с другой стороны, минимизация числа коммутаций ведет к снижению динамических потерь энергии в ключах, что позволит увеличить частоту модуляции и уменьшить дисперсию тока. Таким образом, дальнейшим направлением исследований является сравнение алгоритмов модуляции H-ШИМ и П-ШИМ по величине дисперсии тока при заданных потерях энергии в ключах. Такое сравнение может быть выполнено по величине интегральной дисперсии тока.

Авторы заявляют, что:

- 1. У них нет конфликта интересов;
- 2. Настоящая статья не содержит каких-либо исследований с участием людей в качестве объектов исследований.

The authors state that:

- 1. They have no conflict of interest;
- 2. This article does not contain any studies involving human subjects.

БИБЛИОГРАФИЧЕСКИЙ СПИСОК

- Madhavi R., Harinath C. Investigation of various space vector pwm techniques for inverter // International Journal of Engineering Research and Management (IJERM). 2014. Vol. 1, N. 7. P. 162–165. Дата обращения: 09.03.2024. Режим доступа: https://www.ijerm.com/download_data/IJERM0110071.pdf
- 2. Климов В. Частотно-энергетические параметры шим-инверторов систем бесперебойного питания // Силовая электроника. 2009. № 22. С. 66–71. Дата обращения: 09.03.2024. Режим доступа: https://power-e.ru/wp-content/ uploads/2009_4_66.pdf

243

- Hava A.M., Çetin N.O. A Generalized Scalar PWM Approach with Easy Implementation Features for Three-Phase, Three-Wire Voltage-Source Inverters // IEEE Transactions on Power Electronics. 2010. Vol. 26, N. 5. P.1385–1395. doi: 10.1109/TPEL.2010.2081689
- 4. Дмитриев Б.Ф., Галушин С.Я., Лихоманов А.М., Розов А.Ю. Трехфазная синусоидальная модифицированная широтно-импульсная модуляция первого рода в автономных инверторах // Морской вестник. 2017. Т. 61, № 1. С. 69–72. Дата обращения: 09.03.2024. Режим доступа: http://morvest.ru/Full%20articles/ MV-61_to%20Web.pdf
- Mao X., Ayyanar R., Krishnamurthy H.K. Optimal variable switching frequency scheme for reducing switching loss in single-phase inverters based on time-domain ripple analysis // IEEE Transactions on Power Electronics. 2009. Vol. 24, N. 4. P. 991–1001. doi: 10.1109/TPEL.2008.2009635
- 6. Булатов О.Г., Олещук В.И. Автономные тиристорные инверторы с улучшенной формой выходного напряжения. Кишинев: Штиинца, 1980.
- 7. Гуськов В.О., Лавин А.В. Сравнительный анализ математических описаний и методов широтно-импульсной модуляции // Вестник Астраханского государственного технического университета. Серия: Морская техника и технология. 2023. № 3. С. 74–81. doi: 10.24143/2073-1574-2023-3-74-81
- Hava A.M., Kerkman R.J., Lipo T.A. A High Performance Generalized Discontinuous PWM Algorithm // IEEE Transactions on Industry applications. 1998. Vol. 34, N. 5. P. 1059–1071. doi: 10.1109/28.720446
- 9. Орлов Ю.И., Петренко Ю.Н. Поисковый алгоритм оптимизации выходного напряжения инвертора // Техническая электродинамика. 1986. № 4. С. 50–57.
- Tan G., Deng Q., Liu Z. An optimized SVPWM strategy for five-level active NPC (5L-ANPC) converter // IEEE Transactions on power electronics. 2013. Vol. 29, N. 1. P. 386–395. doi: 10.1109/TPEL.2013.2248172
- 11. Томасов В.С., Усольцев А.А., Вертегел Д.А., Денисов К.М. Исследование пульсаций электромагнитного момента в прецизионном сервоприводе при синусоидальной широтно-импульсной модуляции // Научно-технический вестник информационных технологий, механики и оптики. 2019. Т. 19, № 2. С. 359–368. doi: 10.17586/2226-1494-2019-19-2-359-368
- Belousov I.V., Samoseyko V.F., Saushev A.V. Assessment of filtering properties of asynchronous electric drive with pulse width modulation // E3S Web of Conferences. 2022. Vol. 363. P. 1–8. doi: 10.1051/e3sconf/202236301025
- Hava A.M., Çetin N.O. A Generalized Scalar PWM Approach with Easy Implementation Features for Three-Phase, Three-Wire Voltage-Source Inverters // IEEE Transactions on Power Electronics. 2011. Vol. 26, N. 5. P. 1385–1395. doi: 10.1109/TPEL.2010.2081689
- 14. Баховцев И.А., Зиновьев Г.С. Обобщенный анализ выходной энергии многофазных многоуровневых инверторов напряжения с широтно-импульсной модуляцией // Электричество. 2016. № 4. С. 26–33. EDN: WALPQZ
- Чаплыгин Е.Е., Хухтиков С.В. Широтно-импульсная модуляция с пассивной фазой в трехфазных инверторах напряжения // Электричество. 2011. № 5. С. 53–61. EDN: NRBWQP

- 16. Nayeemuddin M., Rao C. Space Vector Based High Performance Discontinuous Pulse Width Modulation Algorithms for VSI Fed AC Drive // Innovative Systems Design and Engineering (IJSR). 2016. Vol. 5, N. 7. P. 203–208. Дата обращения: 09.03.2024. Режим доступа: https://www.ijsr.net/archive/v5i7/NOV164785.pdf
- Анучин А.С., Гуляева М.А., Шпак Д.М., и др. Минимизация и перераспределение коммутационных потерь в инверторе напряжения при использовании алгоритма широтно-импульсной модуляции с прогнозированием // Вестник МЭИ. 2019. № 1. С. 79–85. doi: 10.24160/1993-6982-2019-1-79-85

REFERENCES

- 1. Madhavi R, Harinath C. Investigation of various space vector pwm techniques for inverter. *International Journal of Engineering Research and Management (IJERM)*. 2014;1(7):162–165. [cited: 09.03.2023] Available from: https://www.ijerm.com/download_data/IJERM0110071.pdf
- Klimov V. Chastotno-energeticheskie parametry shim-invertorov sistem bespereboinogo pitaniya. *Silovaya elektronika*. 2009;22:66–71. (In Russ.) [cited: 09.03.2023] Available from: https://power-e.ru/wp-content/uploads/2009_4_66.pdf
- 3. Hava AM, Çetin NO. A Generalized Scalar PWM Approach with Easy Implementation Features for Three-Phase, Three-Wire Voltage-Source Inverters. *IEEE Transactions on Power Electronics*. 2010;26(5):1385–1395. doi: 10.1109/TPEL.2010.2081689
- Dmitriev BF, Galushin SYa, Likhomanov AM, Rozov AYu. Trekhfaznaya sinusoidal'naya modifitsirovannaya shirotno-impul'snaya modulyatsiya pervogo roda v avtonomnykh invertorakh. *Morskoi vestnik*. 2017;1(61):S. 69–72. (In Russ.) [cited: 09.03.2023] Available from: http://morvest.ru/Full%20articles/MV-61_to%20 Web.pdf
- 5. Mao X, Ayyanar R, Krishnamurthy HK. Optimal variable switching frequency scheme for reducing switching loss in single-phase inverters based on time-domain ripple analysis. *IEEE Transactions on Power Electronics*. 2009;24(4):991–1001. doi: 10.1109/TPEL.2008.2009635
- 6. Bulatov OG, Oleshchuk VI. Avtonomnye tiristornye invertory s uluchshennoi formoi vykhodnogo napryazheniya. Kishinev: Shtiintsa, 1980. (In Russ.)
- Gus'kov VO, Lavin AV. Sravnitel'nyi analiz matematicheskikh opisanii i metodov shirotno-impul'snoi modulyatsii. Vestnik Astrakhanskogo gosudarstvennogo tekhnicheskogo universiteta. Seriya: Morskaya tekhnika i tekhnologiya. 2023;3:74–81. (In Russ.) doi: 10.24143/2073-1574-2023-3-74-81
- Hava AM, Kerkman RJ, Lipo TA. A High Performance Generalized Discontinuous PWM Algorithm. *IEEE Transactions on Industry applications*. 1998;34(5):1059–1071. doi: 10.1109/28.720446
- 9. Orlov YuI, Petrenko YuN. A search algorithm for optimizing the output voltage of an inverter. *Technical electrodynamics*. 1986;4:50–57.
- Tan G, Deng Q, Liu Z. An optimized SVPWM strategy for five-level active NPC (5L-ANPC) converter. *IEEE Transactions on power electronics*. 2013;29(1):386–395. doi: 10.1109/TPEL.2013.2248172

- 11. Tomasov VS, Usol'tsev AA, Vertegel DA, Denisov KM. Issledovanie pul'satsii elektromagnitnogo momenta v pretsizionnom servoprivode pri sinusoidal'noi shirotno-impul'snoi modulyatsii. *Nauchno-tekhnicheskii vestnik informatsionnykh tekhnologii, mekhaniki i optiki.* 2019;19(2):359–368. (In Russ.) doi: 10.17586/2226-1494-2019-19-2-359-368
- Belousov IV, Samoseiko VF, Saushev AV. Assessment of filtering properties of asynchronous electric drive with pulse width modulation. *E3S Web of Conferences*. 2022;363:1–8. doi: 10.1051/e3sconf/202236301025
- 13. Hava AM, Çetin NO. A Generalized Scalar PWM Approach with Easy Implementation Features for Three-Phase, Three-Wire Voltage-Source Inverters. *IEEE Transactions* on Power Electronics. 2011;26(5):1385–1395. doi: 10.1109/TPEL.2010.2081689
- Bakhovtsev IA, Zinoviev GS. Generalized analysis of the output energy of multiphase multilevel voltage inverters with pulse-width modulation. *Electricity*. 2016;4:26–33. EDN: WALPQZ
- 15. Chaplygin EE, Khukhtikov SV. Pulse width modulation with passive phase in threephase voltage inverters. *Electricity*. 2011;5:53–61. EDN: NRBWQP
- Nayeemuddin M, Rao C. Space Vector Based High Performance Discontinuous Pulse Width Modulation Algorithms for VSI Fed AC Drive. *Innovative Systems Design* and Engineering (IJSR). 2016;5(7):203–208. [cited: 09.03.2023] Available from: https://www.ijsr.net/archive/v5i7/NOV164785.pdf
- 17. Anuchin AS, Gulyaeva MA, Shpak DM, et al. Minimization and redistribution of switching losses in a voltage inverter using a pulse width modulation algorithm with prediction. *Bulletin of the MEI*. 2019;1:79–85. doi: 10.24160/1993-6982-2019-1-79-85

Сведения об авторах:

245

Саушев Александр Васильевич, доктор технических наук, доцент, заведующий кафедрой «Электропривод и электрооборудования береговых установок»; eLibrary SPIN: 9692-8603; ORCID: 0000-0003-2657-9500; E-mail: saushev@bk.ru Белоусов Игорь Владимирович, доцент кафедры «Электропривод и электрооборудования береговых установок»; eLibrary SPIN: 9055-5945; ORCID: 0000-0002-9754-1318; E-mail: igor5.spb@vandex.ru Бова Елена Владимировна, доцент кафедры «Электропривод и электрооборудования береговых установок»; eLibrary SPIN: 6074-8082; ORCID: 0000-0003-3677-3075; E-mail: elena.bova2015@bk.ru Румянцев Алексей Юрьевич, кандидат технических наук, доцент кафедры «Электропривод и электрооборудования береговых установок»; eLibrary SPIN: 1239-5936; ORCID: 0000-0001-9080-515X; E-mail: stehnika@mail.ru

Information about the authors:

Aleksandr V. Saushev, Dr. Sci (Tech), Head of the Department of Electric Drive and Electrical Equipment Shore Installations; eLibrary SPIN: 9692-8603; ORCID: 0000-0003-2657-9500; E-mail: saushev@bk.ru Igor V. Belousov, Associate Professor, Department of Electric Drive and Electrical Equipment of Coastal Installations: eLibrary SPIN: 9055-5945; ORCID: 0000-0002-9754-1318; E-mail: igor5.spb@yandex.ru Elena V. Bova, Associate Professor, Department of Electric Drive and Electrical Equipment of Coastal Installations: eLibrary SPIN: 6074-8082; ORCID: 0000-0003-3677-3075; E-mail: elena.bova2015@bk.ru Alexey Yu. Rumvantsev, Cand. Sci (Tech), Associate Professor, Department of Electric Drive and Electrical Equipment of Coastal Installations; eLibrary SPIN: 1239-5936; ORCID: 0000-0001-9080-515X; E-mail: stehnika@mail.ru